

1.6 ハミルトン形式の力学

[14]

$L(q, \dot{q}, t)$: ラグランジアン

'20
5/22

q^i : 一般化座標

$p_i = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}^i}$: "運動量"

$i = 1, \dots, n$

定義 1.38 L が非特異 \Leftrightarrow $\det \left(\frac{\partial^2 L}{\partial \dot{q}^i \partial \dot{q}^j} \right) \neq 0$ (以下二つ目)
(仮定)

ラグランジン形式 $L = L(q, \dot{q}, t)$

↑ ルジャンドル変換 (1対1)

ハミルトン形式 $H = H(q, p, t)$

定義 1.39 (ルジャンドル変換)

$$x = (x^1, \dots, x^n)$$

$F(x)$: x^i の関数 $\left(\det \frac{\partial^2 F}{\partial x^i \partial x^j} \neq 0 \right)$

とする。これを変数 y_i と

$$y_i := \frac{\partial F}{\partial x^i}$$

を、関数 $G(y)$ と iは2つの和

$$F(x) + G(y) = x^i y_i$$

で定義する。 $F(x), x$ と $G(y), y$ との対応を Legendre 変換といふ

今題 1.40 Legendre 変換は 1 対 1 であり、 $x^i = \frac{\partial G}{\partial y_i}$, $\det \frac{\partial^2 G}{\partial y_i \partial y_j} \neq 0$ が成り立つ

$\langle n=1 \text{ の説明 & 解析力の設定} \rangle$

$F = F(y, x)$ の全微分:

($\leftarrow x \equiv y \in \text{所取}$)

$$dF = \frac{\partial F}{\partial y} dy + \frac{\partial F}{\partial x} dx \quad \dots \textcircled{1}$$

$\underbrace{\partial x}_{\approx y}$

定義より

$$G = xy - F(y, x) \quad \dots \textcircled{2} \quad \begin{array}{l} x \text{ は } y, f \text{ の関数と } (x \neq 0) \text{ に直せ} \\ \left(\det \frac{\partial^2 F}{\partial x^i \partial x^j} \neq 0 \right) \end{array}$$

これと

$$dG = dx y + x dy - dF \stackrel{\textcircled{1}}{=} x dy - \frac{\partial F}{\partial y} dy$$

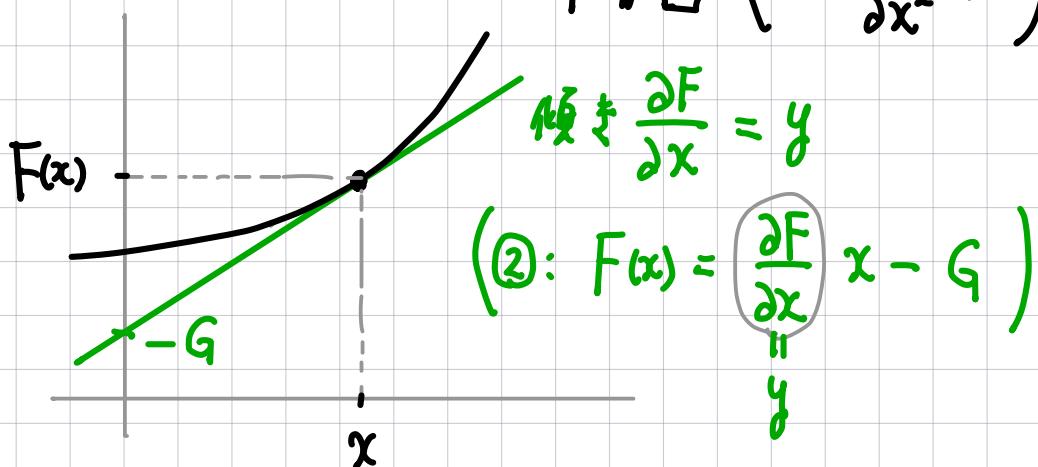
より、 G は y, f の関数となる。したがって G は

$$x = \frac{\partial G}{\partial y}, \quad \frac{\partial F}{\partial y} = -\frac{\partial G}{\partial y}$$

* 図形的意味

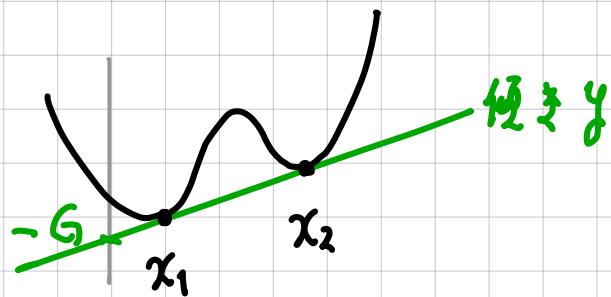
F が凸 ($\det \frac{\partial^2 F}{\partial x^i \partial x^j} \neq 0$) $\Rightarrow y, G$ が

-意に定まる



F が凸でない

1対1でなくなる



\therefore a Legendre 変換で $x \equiv \dot{q}$, $y \equiv p$, $F = L$, $G = H$ の同-根 [16] とする

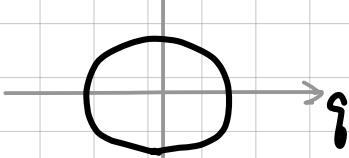
$$p_i = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i}, \quad \dot{q}_i = \frac{\partial H}{\partial p_i}, \quad \frac{\partial L}{\partial q_i} = - \frac{\partial H}{\partial \dot{q}_i}$$

定義 1.40 $H(q, p, t) = \dot{q}_i p_i - L(q, \dot{q}, t)$ をハミルトンアンペル (Hamiltonian)

- $\frac{\partial L}{\partial t} = 0$ かつ H は保存量 (先週 例 1.37 (3))
- $\dot{p}_i \stackrel{E-L}{=} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} = - \frac{\partial H}{\partial \dot{q}_i}$

定義 1.42 $\frac{dq_i}{dt} = \frac{\partial H}{\partial p_i}, \quad \frac{dp_i}{dt} = - \frac{\partial H}{\partial q_i}$

を (ハミルトンの) 正準方程式といい。 (q, p) を 正準変数といい。
canonical eq. canonical variables

Summary	Lagrange 形式	Hamilton 形式	<u>定義 1.43</u> $\{(q, p)\}_{p \in N}$
スカラ-関数	L	H	を 相空間 (phase sp.)
変数	(q, \dot{q}) 非対称	(q, p) 対称	といい。 ↑ 
基本方程式	Euler-Lagrange eq. (tについて2階)	Hamilton 正準 eq. (tについて1階)	現実の運動 \leftrightarrow 相空間 内の曲線
eq. で不変な量	点変換	正準変換	[P-ILD] 正準力学は相空間 の幾何学化 (力学、幾何学化)
変数変換	$Q = Q(q)$	$P = P(p, q), Q = Q(q, p)$	\leadsto シンプレクトイック幾何
幾何学的舞台	接ベクトル束 TN	余接ベクトル束 T^*N	
		Legendre 変換 (1:1) \hookrightarrow	